

# Diagramas de esfuerzos

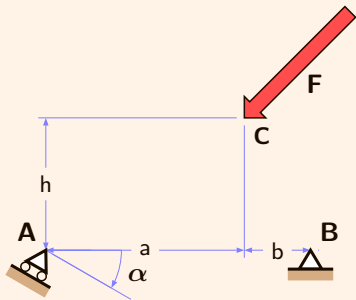
(Funiculares como diagramas)

Mariano Vázquez Espí

Ondara/Madrid, 27 de febrero de 2020.

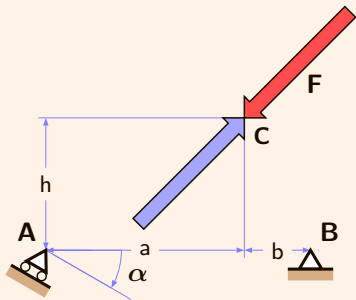
# Fuerzas externas en equilibrio

---



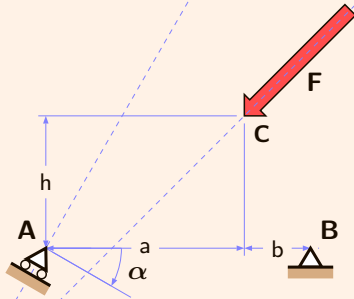
# Fuerzas externas en equilibrio

---



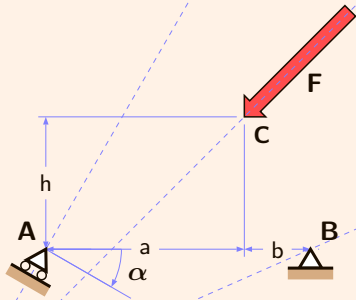
# Fuerzas externas en equilibrio

---



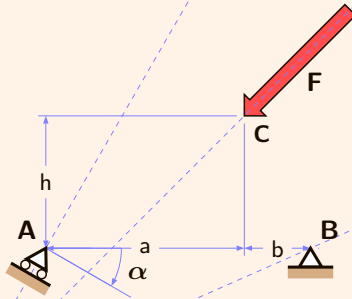
# Fuerzas externas en equilibrio

---



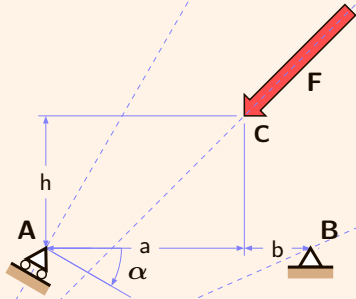
# Fuerzas externas en equilibrio

---



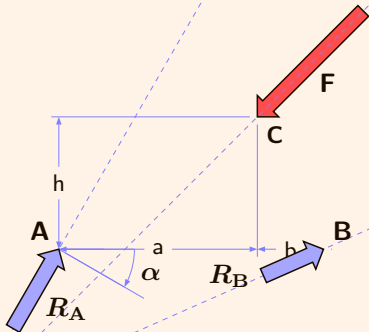
# Fuerzas externas en equilibrio

---



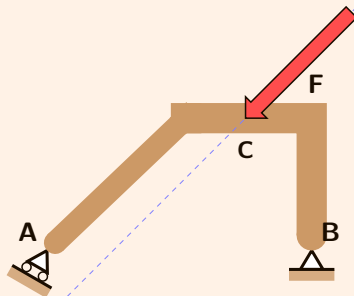
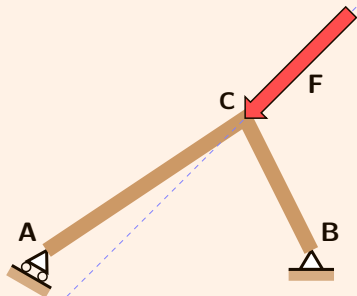
# Fuerzas externas en equilibrio

---

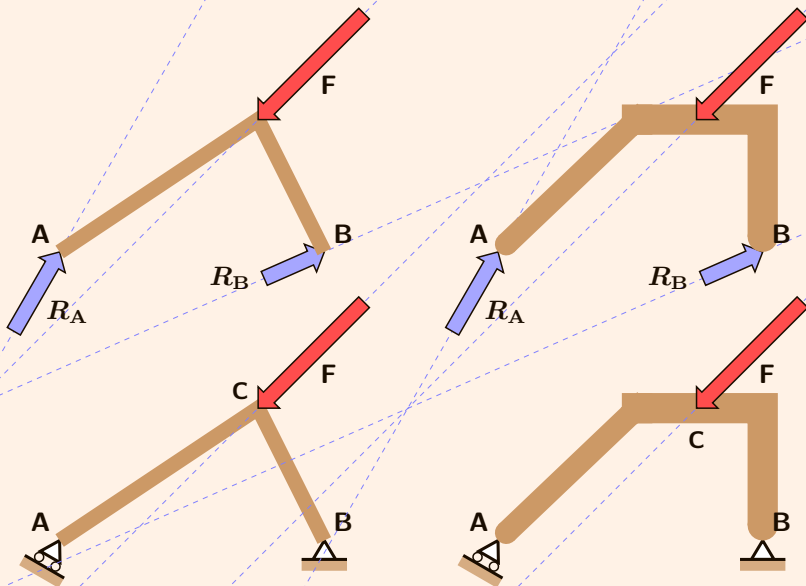




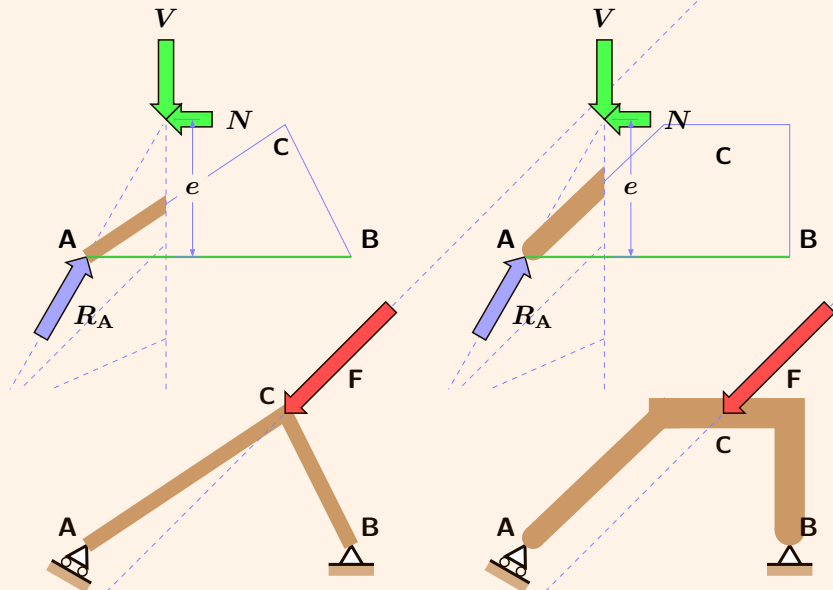
# Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



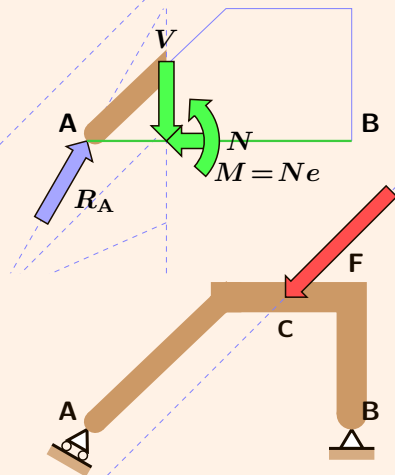
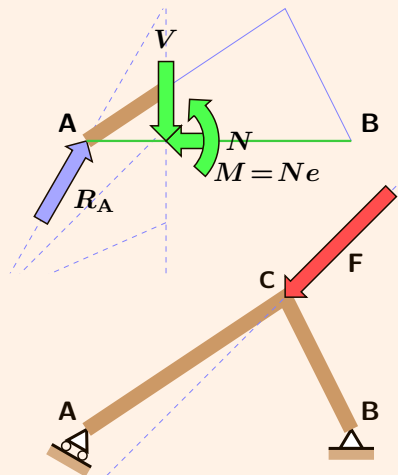
# Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



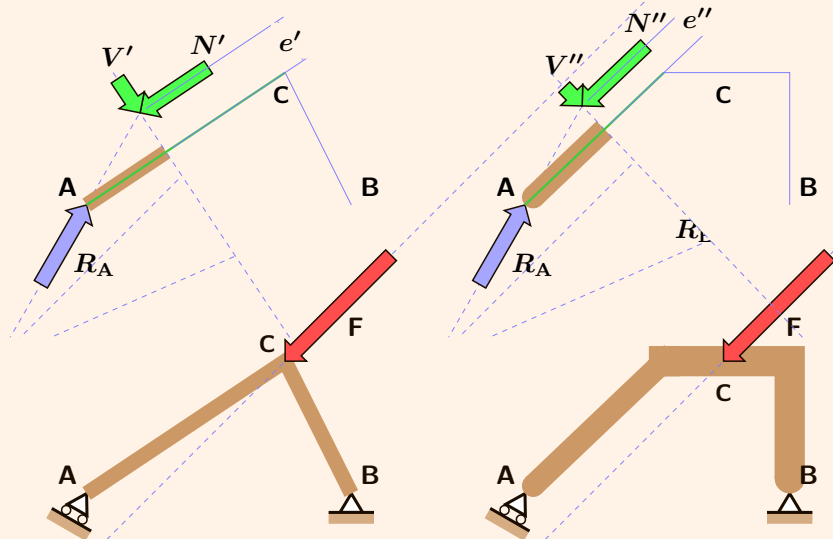
## Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



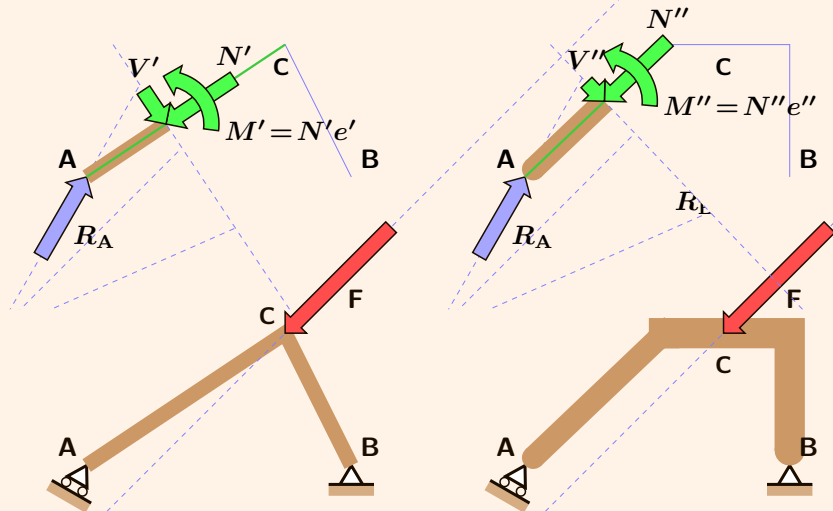
## Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



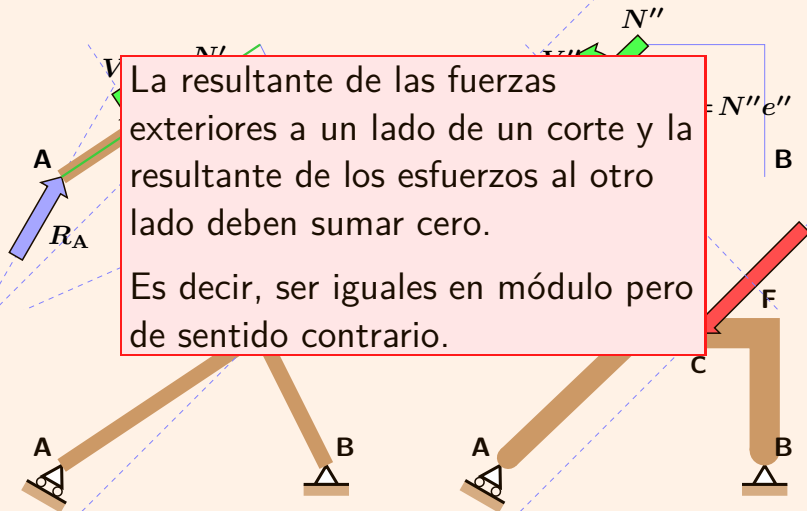
# Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios






# Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



## Fuerzas internas (esfuerzos) en cortes imaginarios



# Solicitaciones y esfuerzos

Solicitud	Esfuerzos		
	Longitudinal Normal Axil	Transversal Cortante	Par Flector Momento flector
Tracción simple	$N$	—	—
Flexión simple	—	$V$	$M$
Flexión compuesta	$N$	$V$	$M$
Tracción compuesta			
Compresión compuesta	$N$	—	$M$
Compresión simple			
Cizalladura	—	$V$	—
Flexión pura	—	—	$M$
	$\sigma$ constante 	$\tau$ 	$\sigma$ variable 



# Formulación analítica

---



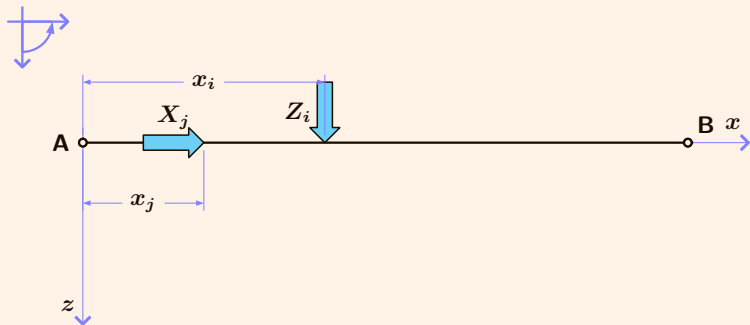
# Formulación analítica

---

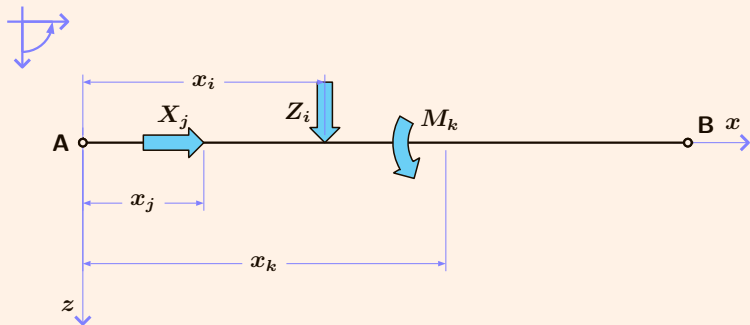


# Formulación analítica

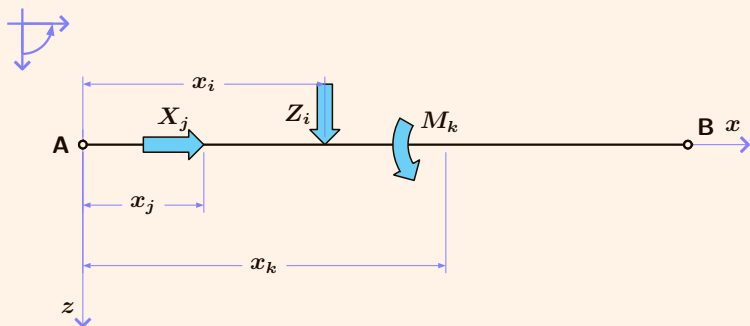
---



# Formulación analítica



## Formulación analítica



**Problema de Maxwell:** Son conocidas las fuerzas externas (acciones y reacciones) y **están en equilibrio**, es decir, que considerando todas ellas entre **A** y **B**:

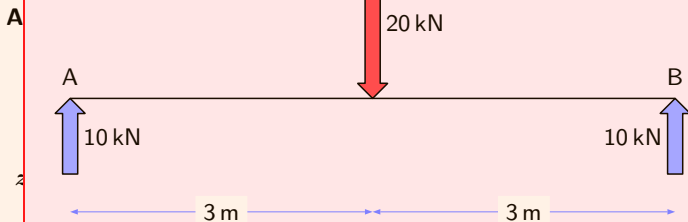
$$\sum X_j = 0 \quad \sum Z_i = 0$$

$$\sum \vec{M}_A = 0 \quad \Rightarrow \quad \sum M_k - \sum Z_i \cdot x_i = 0$$

# Formulación analítica



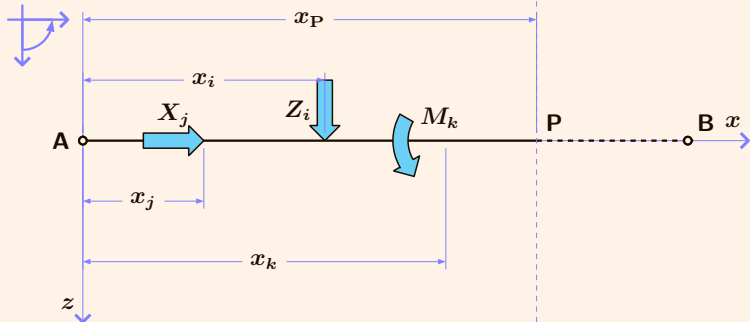
Ejemplo:



$$\sum X_j : 0 = 0 \quad \sum Z_i : 20 \text{ kN} - 10 \text{ kN} - 10 \text{ kN} = 0$$

$$\sum M_A : -20 \text{ kN} \times 3 \text{ m} + 10 \text{ kN} \times 6 \text{ m} = 0$$

## Formulación analítica



Equilibrio en un trozo: suma entre **A** y un punto cualquiera **P**. En general, las fuerzas externas del trozo estarán desequilibradas.

# Formulación analítica



$x_P$

Ejemplo:

A

A

10 kN

20 kN

P

2

3 m

1,5 m

Equilib  
general

P. En

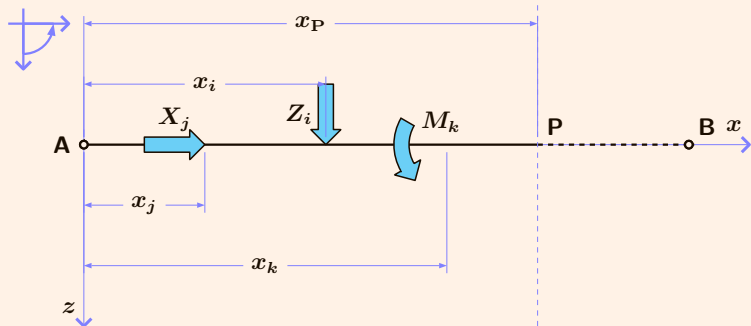
5.

$$\sum X_j : 0 = 0 \quad \sum Z_i : 20 \text{ kN} - 10 \text{ kN} = 10 \text{ kN} \neq 0$$

$$\sum M_A : -20 \text{ kN} \times 3 \text{ m} = -60 \text{ mkN} \neq 0$$



## Formulación analítica



Desequilibrio de las fuerzas externas, es decir, resultantes de las fuerzas externas en el trozo **AP**:

$$R_X(x_P) = \sum_{x_j \leq x_P} X_j \quad R_Z(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

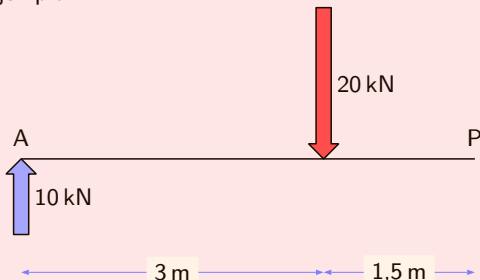
$$R_M(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) + \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

# Formulación analítica



Ejemplo:

A



Desequ  
zas ext

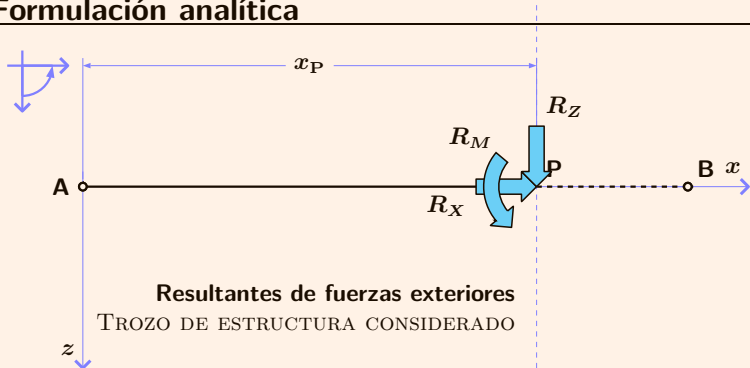
as fuer-

$$R_X(P) = 0 \quad R_Z(P) = 20 \text{ kN} - 10 \text{ kN} = 10 \text{ kN} \neq 0$$

$$R_M(P) = 20 \text{ kN} \times 1,5 \text{ m} - 10 \text{ kN} \times 4,5 \text{ m} = -15 \text{ mkN} \neq 0$$

$$R_M(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) + \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

## Formulación analítica

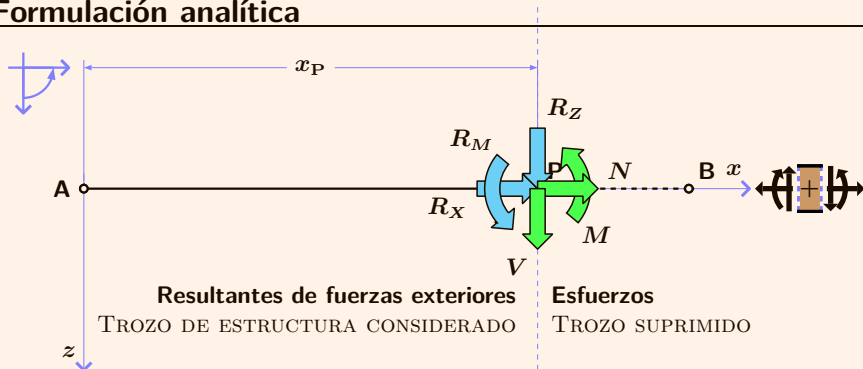


Desequilibrio de las fuerzas externas, es decir, resultantes de las fuerzas externas en el trozo AP:

$$R_X(x_P) = \sum_{x_j \leq x_P} X_j \quad R_Z(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

$$R_M(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) + \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

## Formulación analítica

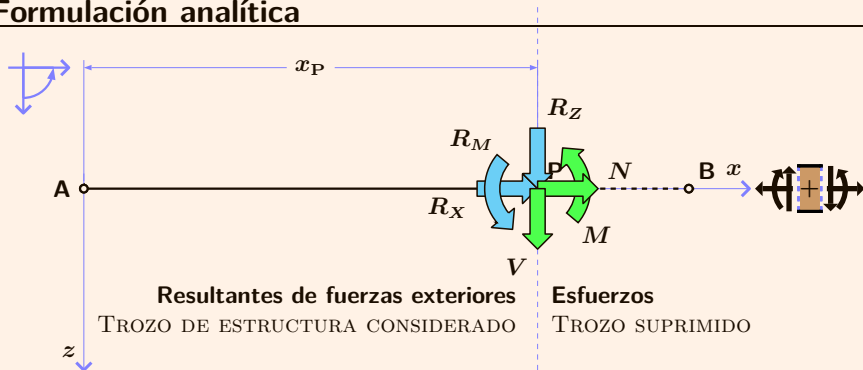


Desequilibrio de las fuerzas externas, es decir, resultantes de las fuerzas externas en el trozo AP:

$$R_X(x_P) = \sum_{x_j \leq x_P} X_j \quad R_Z(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

$$R_M(x_P) = \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) + \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

## Formulación analítica



Equilibrio del trozo (entre fuerzas externas e internas):

$$\begin{cases} R_X(x_P) + N(x_P) = 0 \\ R_Z(x_P) + V(x_P) = 0 \\ R_M(x_P) + M(x_P) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} N(x_P) = -R_X(x_P) \\ V(x_P) = -R_Z(x_P) \\ M(x_P) = -R_M(x_P) \end{cases}$$

# Formulación analítica



A

TROZ

z

Equilibrio del

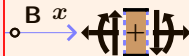
$$\begin{cases} R_X(x_P) \\ R_Z(x_P) \\ R_M(x_P) \end{cases}$$

$x_P$

Con el convenio de signos adoptado:

— Los esfuerzos vistos desde la derecha son numéricamente iguales a las resultantes de las fuerzas exteriores a la izquierda del corte pero cambiadas de signo.

— O, lo que es lo mismo, a las resultantes de las fuerzas exteriores a la derecha.

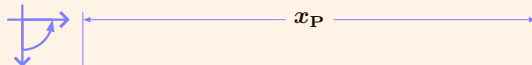


RIMIDO

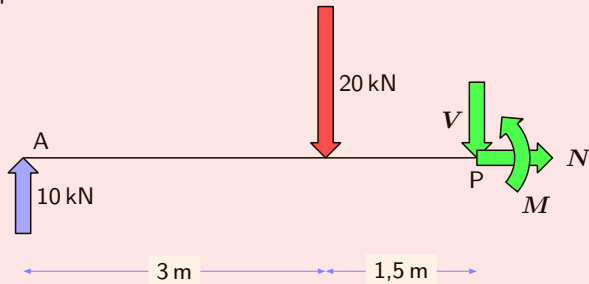
:

$$\begin{cases} R_X(x_P) \\ R_Z(x_P) \\ R_M(x_P) \end{cases}$$

# Formulación analítica

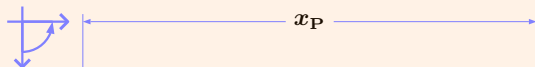


Ejemplo:

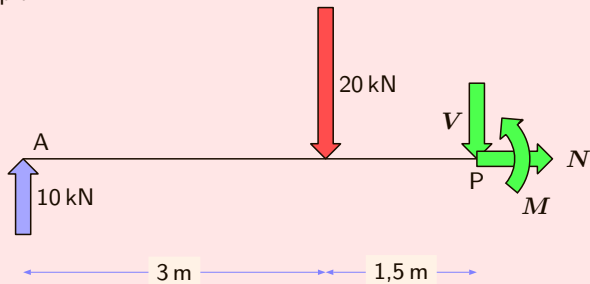


$$\sum X : N = 0$$

# Formulación analítica



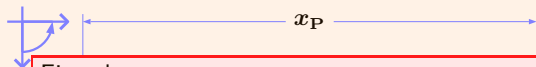
Ejemplo:



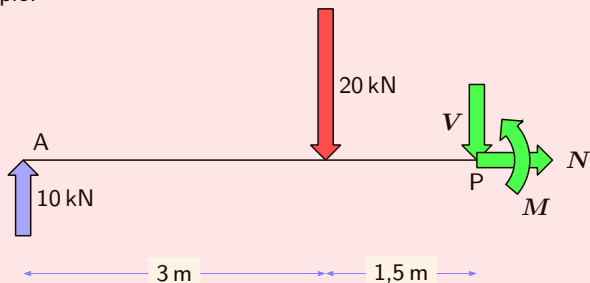
$$\sum Z : -10 \text{ kN} + 20 \text{ kN} + V = 0 \quad V = -10 \text{ kN}$$



## Formulación analítica

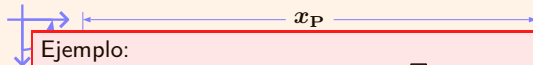


Ejemplo:

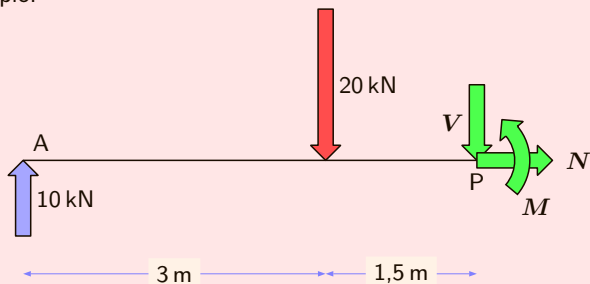


$$\sum M_A : -20 \text{ kN} \times 3 \text{ m} - V \times 4,5 \text{ m} + M = 0 \Rightarrow$$
$$\Rightarrow M = 15 \text{ mkN}$$

# Formulación analítica



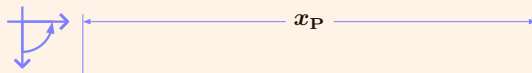
Ejemplo:



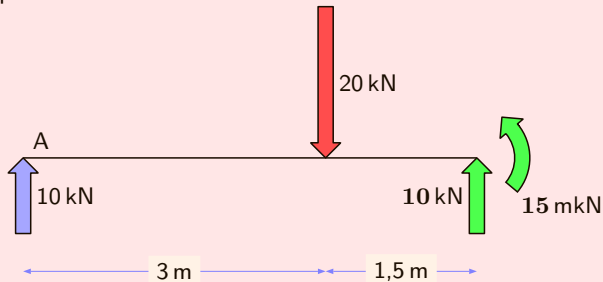
Alternativa canónica: equilibrio en P:

$$\sum M_P : \quad -10 \text{ kN} \times 4,5 \text{ m} + 20 \text{ kN} \times 1,5 \text{ m} + M = 0 \quad \Rightarrow$$
$$\Rightarrow \quad M = 15 \text{ mkN}$$

# Formulación analítica

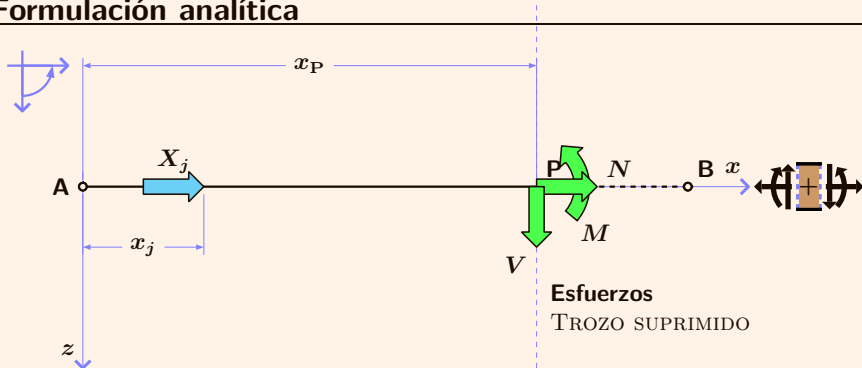


Ejemplo:



$$N = 0 \quad V = -10 \text{ kN} \quad M = 15 \text{ mkN}$$

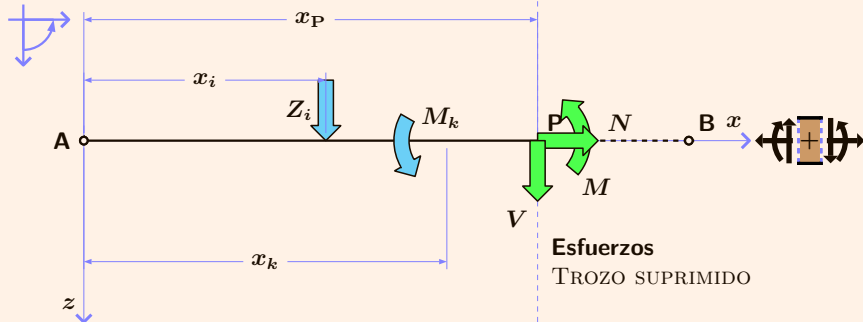
## Formulación analítica



Ecuación para el diagrama de esfuerzos normales:

$$N(x_P) = - \sum_{x_j \leq x_P} X_j$$

## Formulación analítica

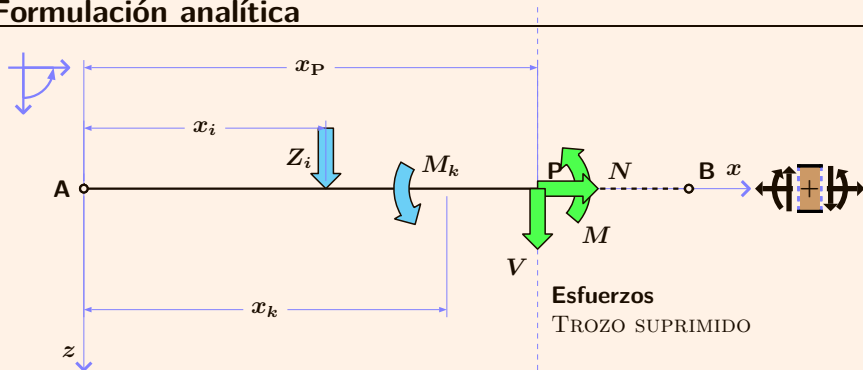


Ecuaciones para los diagramas de la flexión simple:

$$V(x_P) = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

$$M(x_P) = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) - \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

## Formulación analítica



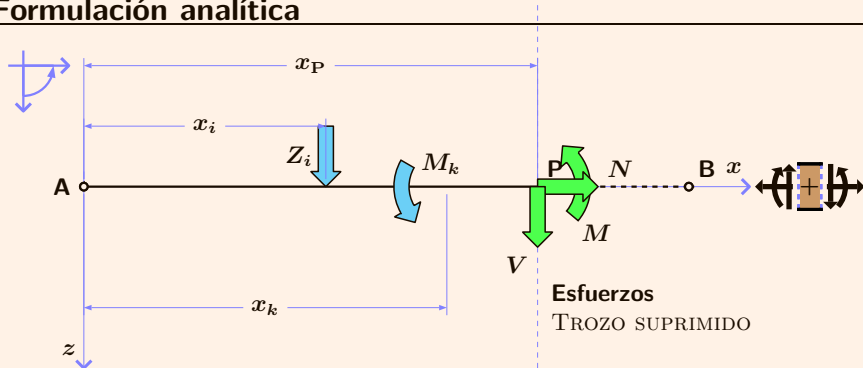
Ecuaciones para los diagramas de la flexión simple:

$$V(x_P) = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

$$M(x_P) = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i \cdot (x_P - x_i) - \sum_{x_k \leq x_P} M_k$$

derivando...

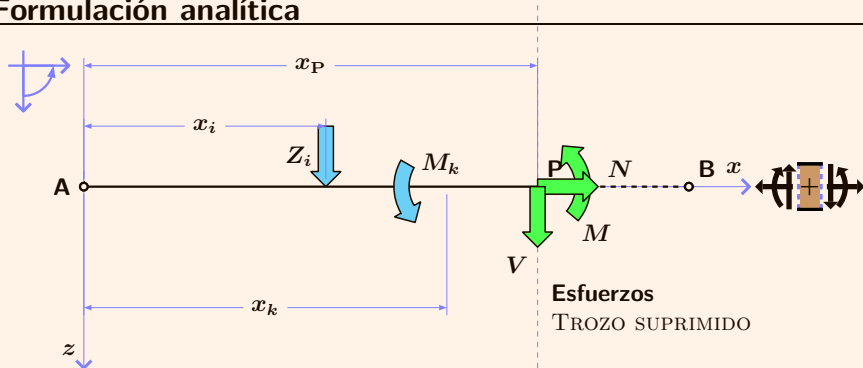
## Formulación analítica



$$V(x_P) = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i$$

$$\frac{\partial M(x_P)}{\partial x_P} = - \sum_{x_i \leq x_P} Z_i = V(x_P)$$

## Formulación analítica

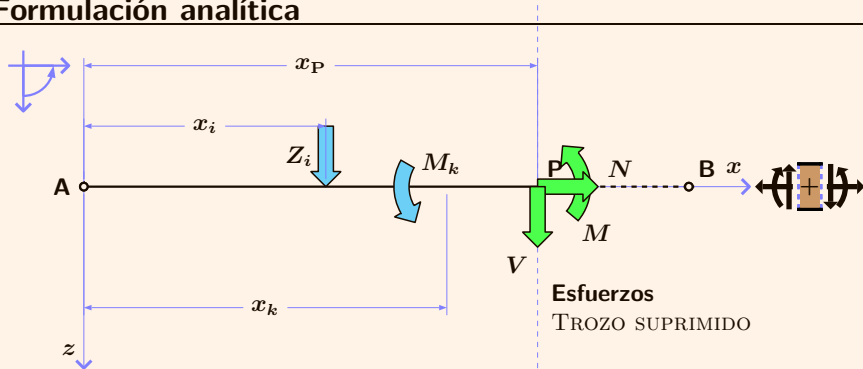


Ligazón con los funiculares:

$$M(x) = H \cdot z(x) \quad \frac{\partial M(x)}{\partial x} = V(x) = H \cdot z'(x)$$



## Formulación analítica



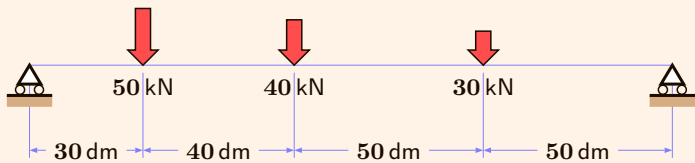
Generalización para cargas distribuidas:

$$M(x_c) = - \int_0^{x_c} p_z(x_c - x) dx \quad V(x_c) = - \int_0^{x_c} p_z dx$$

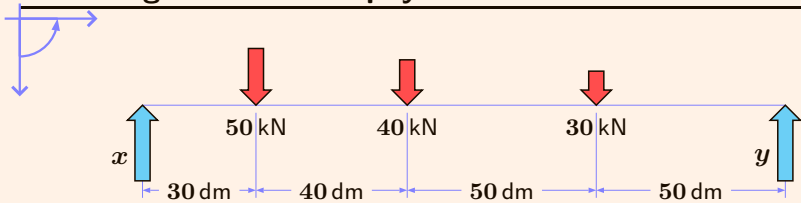
$$\frac{\partial^2 M(x_c)}{\partial x_c^2} = \frac{\partial V(x_c)}{\partial x_c} = -p_z$$

## Tres cargas entre dos apoyos

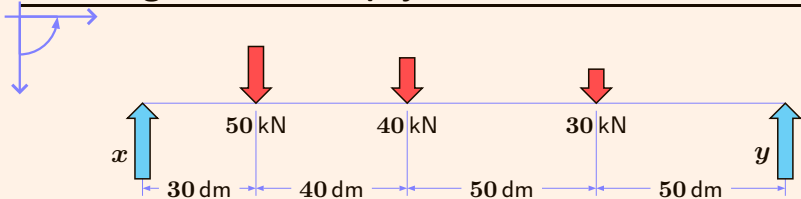
---



## Tres cargas entre dos apoyos

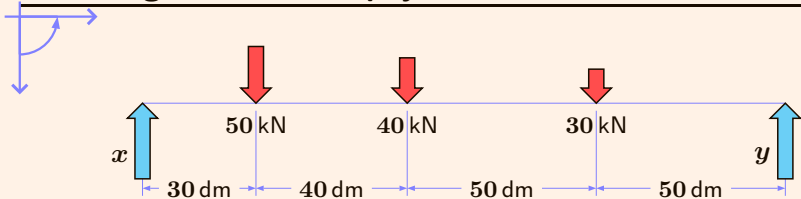


## Tres cargas entre dos apoyos



$$y \times 17 \text{ m} - 50 \text{ kN} \times 3 \text{ m} - 40 \text{ kN} \times 7 \text{ m} - 30 \text{ kN} \times 12 \text{ m} = 0$$

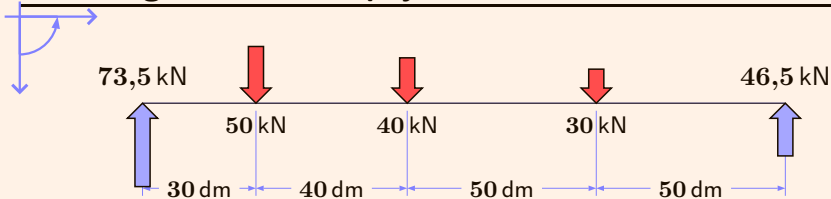
## Tres cargas entre dos apoyos



$$y \times 17 \text{ m} - 50 \text{ kN} \times 3 \text{ m} - 40 \text{ kN} \times 7 \text{ m} - 30 \text{ kN} \times 12 \text{ m} = 0$$

$$-x \times 17 \text{ m} + 50 \text{ kN} \times 14 \text{ m} + 40 \text{ kN} \times 10 \text{ m} + 30 \text{ kN} \times 5 \text{ m} = 0$$

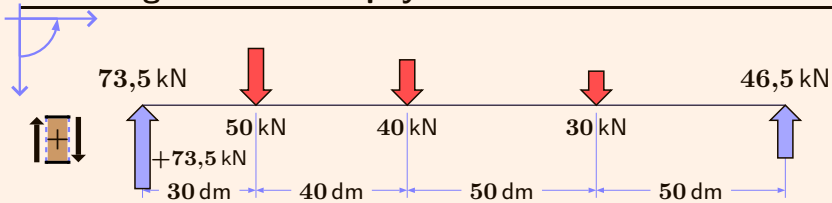
## Tres cargas entre dos apoyos



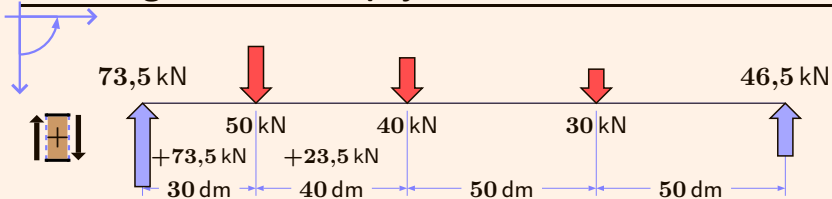
Comprobación:

$$73,5 \text{ kN} + 46,5 \text{ kN} = 120 \text{ kN} = 50 \text{ kN} + 40 \text{ kN} + 30 \text{ kN}$$

## Tres cargas entre dos apoyos

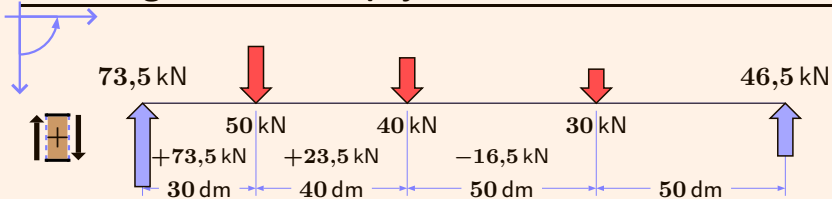


## Tres cargas entre dos apoyos

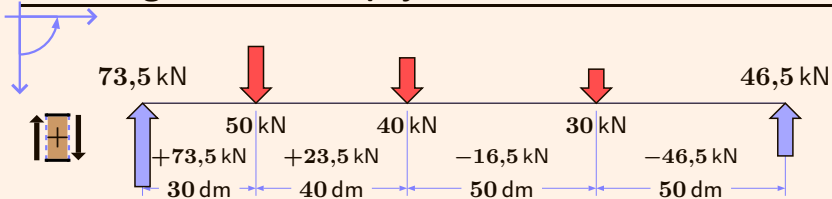




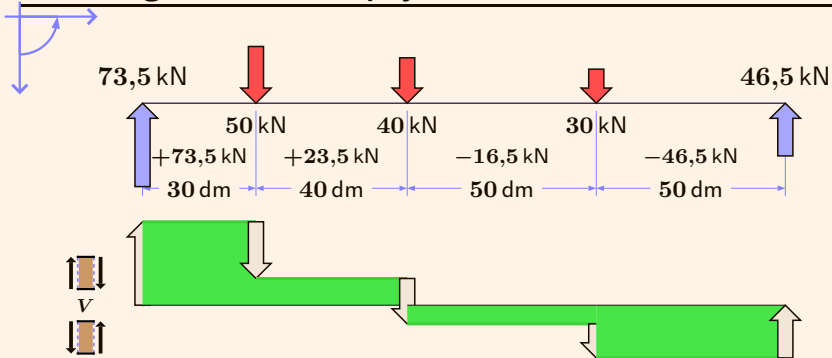
## Tres cargas entre dos apoyos



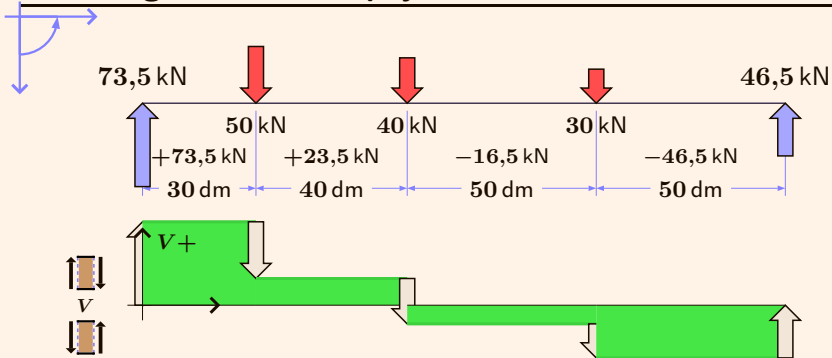
## Tres cargas entre dos apoyos



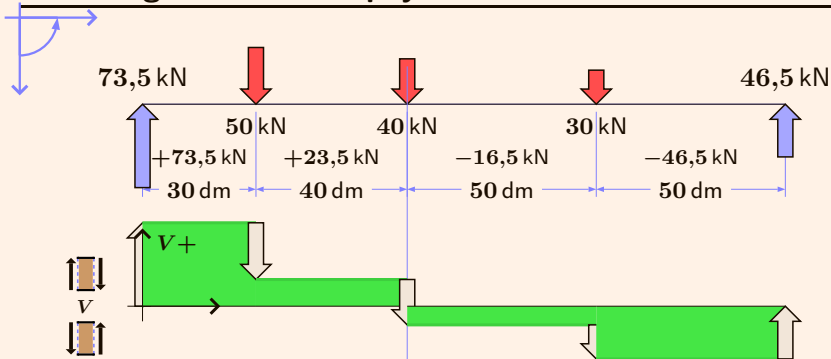
## Tres cargas entre dos apoyos



## Tres cargas entre dos apoyos



## Tres cargas entre dos apoyos

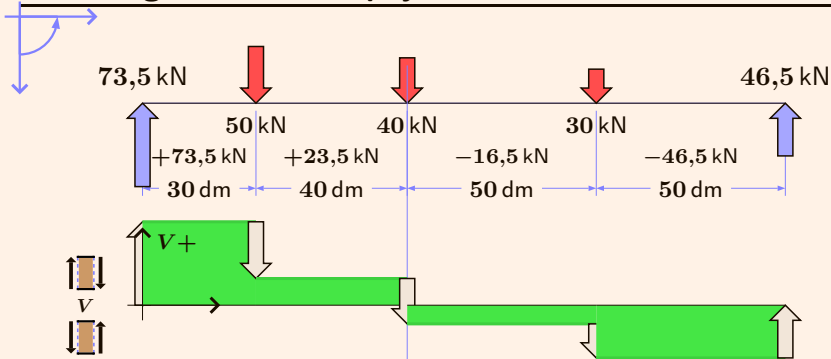


Cálculo de esfuerzos flectores:

$$\sum M_{7.izqd} : -73,5 \text{ kN} \times 7 \text{ m} + 50 \text{ kN} \times 4 \text{ m} + M(7 \text{ m}) = 0$$

$$M(7 \text{ m}) = 314,5 \text{ mkN}$$

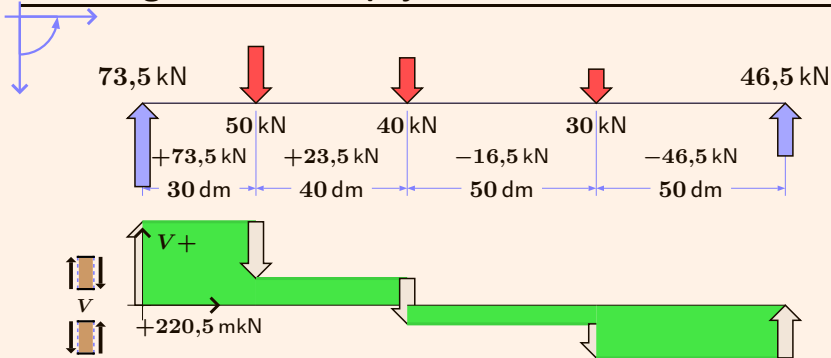
## Tres cargas entre dos apoyos



Cálculo de esfuerzos flectores:

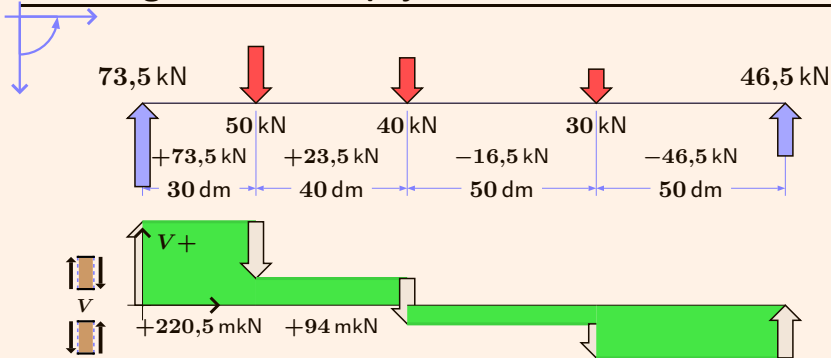
$$M(7 \text{ m}) - M(0 \text{ m}) = \int_0^7 V \, dx$$

## Tres cargas entre dos apoyos



$$\text{area} = 73,5 \text{ kN} \times 3 \text{ m} = 220,5 \text{ mkN}$$

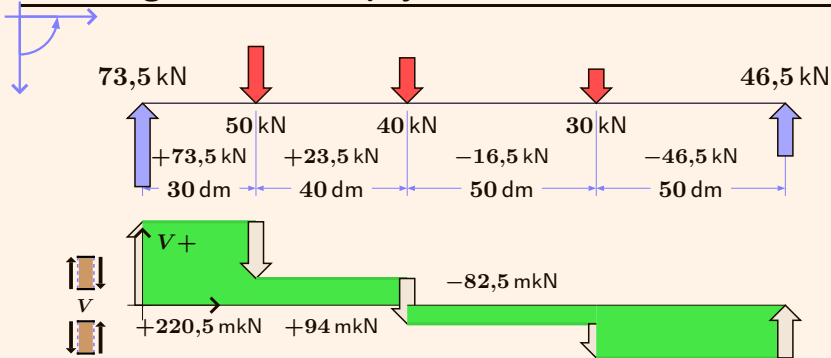
## Tres cargas entre dos apoyos



$$\text{area} = 23,5 \text{ kN} \times 4 \text{ m} = 94 \text{ mkN}$$

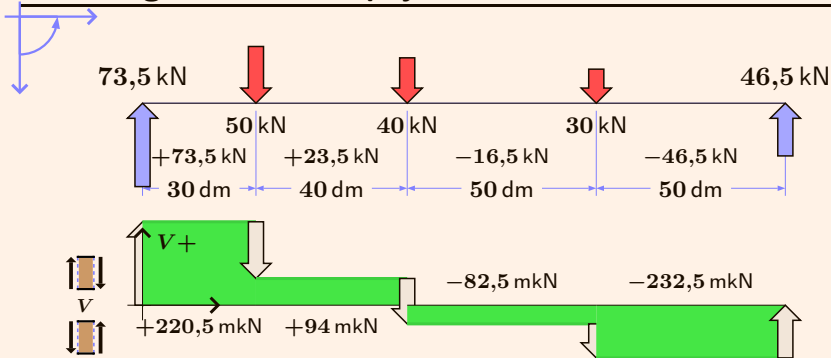


## Tres cargas entre dos apoyos



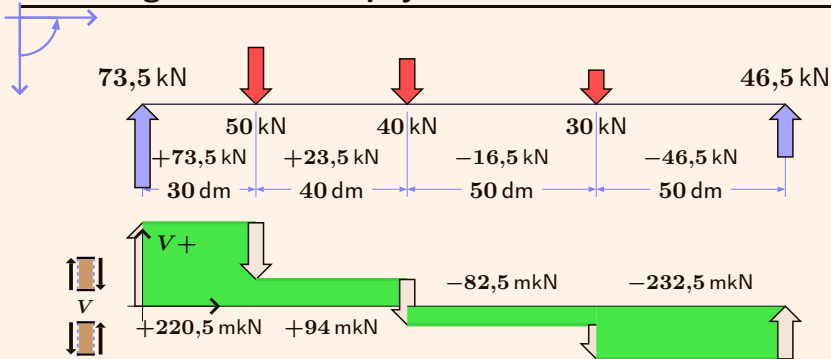
$$\text{area} = -16,5 \text{ kN} \times 5 \text{ m} = -82,5 \text{ mkN}$$

## Tres cargas entre dos apoyos



$$\text{area} = -46,5 \text{ kN} \times 5 \text{ m} = -232,5 \text{ m}\cdot\text{kN}$$

## Tres cargas entre dos apoyos

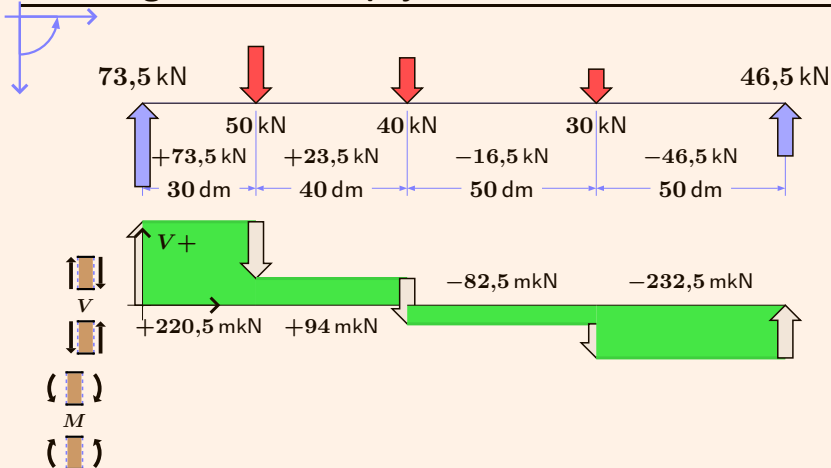


Comprobación:

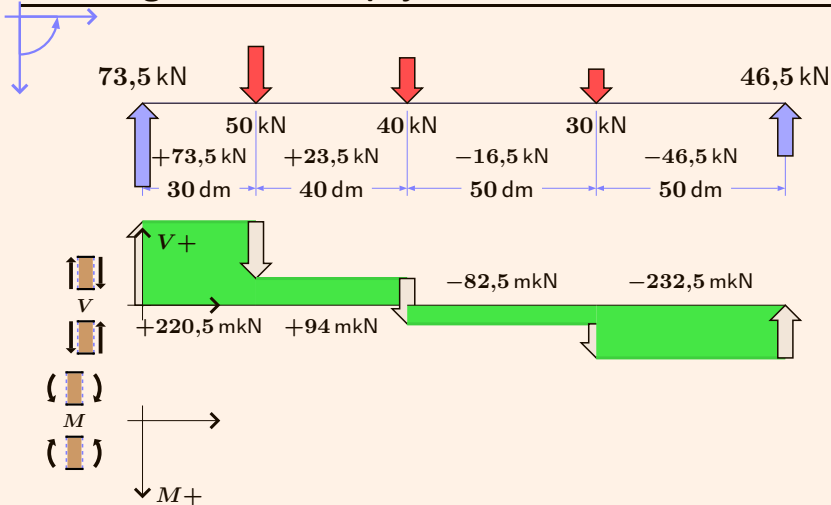
$$\text{area total} = 220,5 \text{ mkN} + 94 \text{ mkN} - 82,5 \text{ mkN} - 232,5 \text{ mkN} = -0,5 \text{ mkN}$$

(¡Debería dar cero! La precisión es aceptable...)

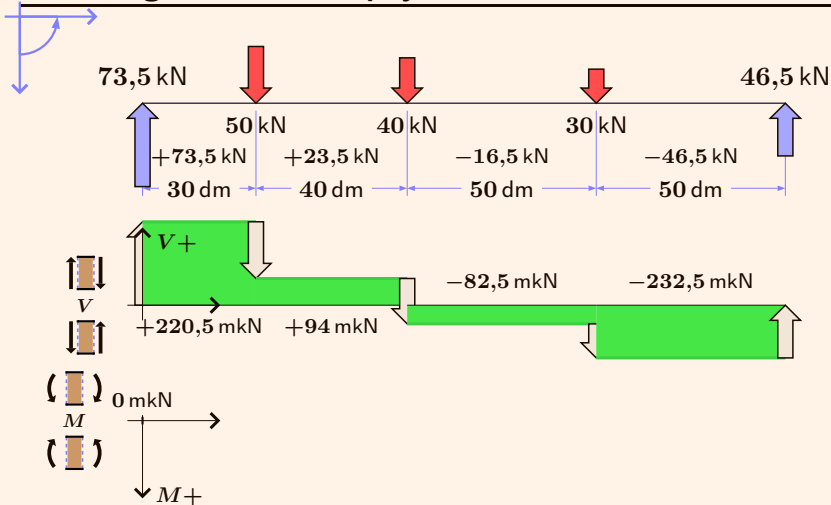
## Tres cargas entre dos apoyos



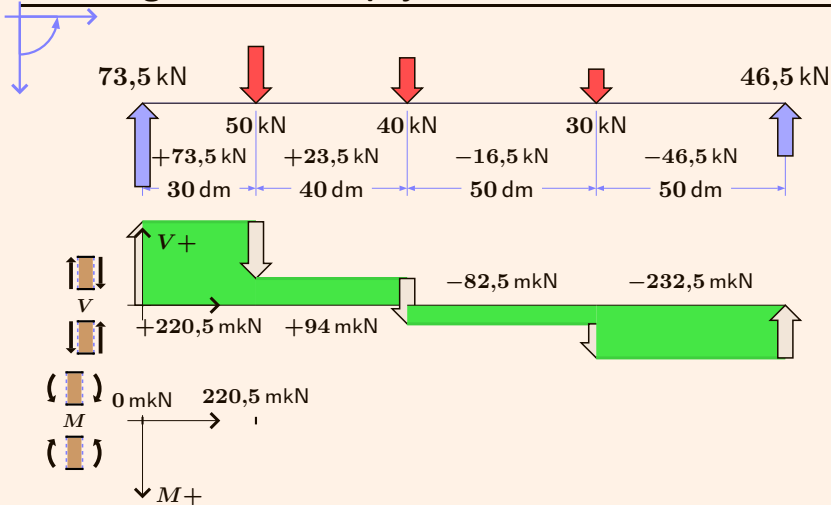
# Tres cargas entre dos apoyos



# Tres cargas entre dos apoyos

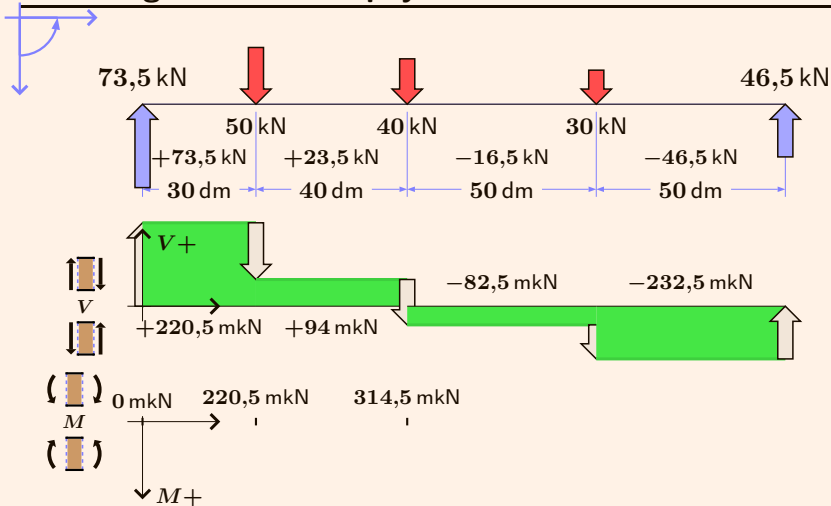


## Tres cargas entre dos apoyos



$$M(3\text{ m}) = M(0) + \int_0^3 V \, dx = 220,5 \text{ kN}$$

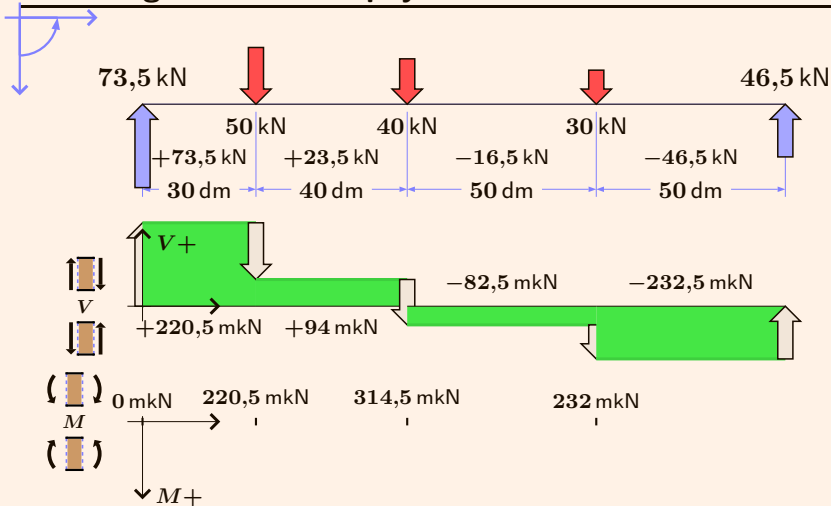
## Tres cargas entre dos apoyos



$$M(7 \text{ m}) = M(3) + \int_3^7 V \, dx = 220,5 \text{ m kN} + 94 \text{ m kN}$$

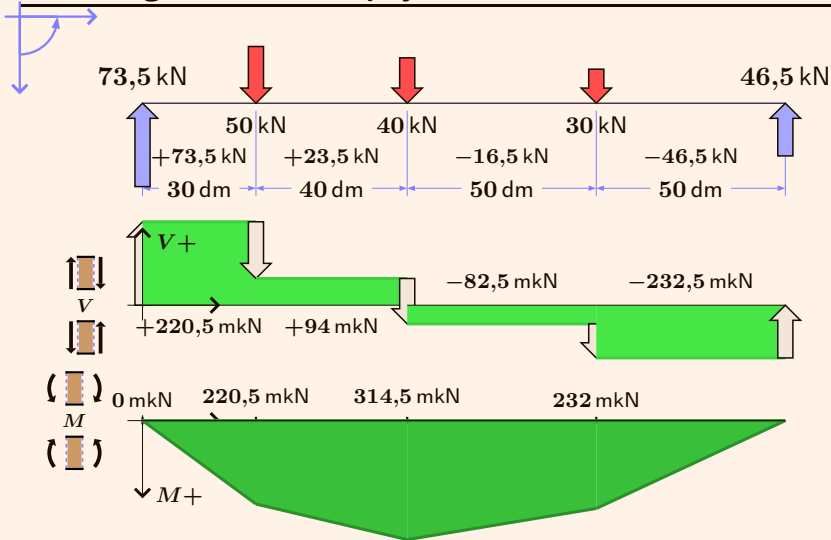


## Tres cargas entre dos apoyos



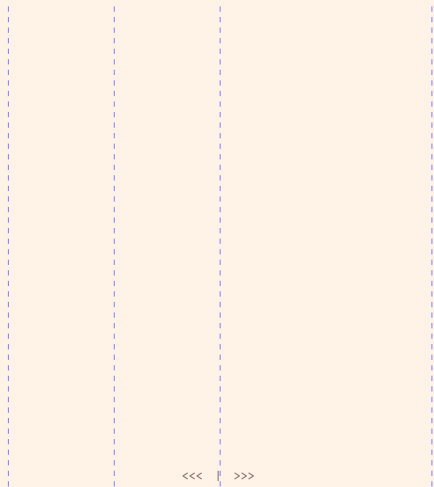
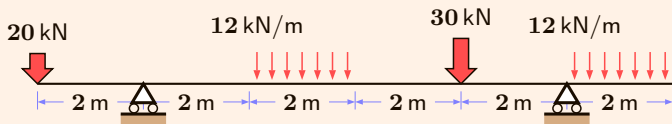
$$M(12 \text{ m}) = M(7) + \int_7^{12} V \, dx = 314,5 \text{ m kN} - 82,5 \text{ m kN}$$

## Tres cargas entre dos apoyos

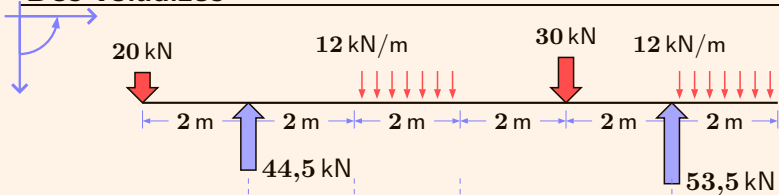


$$M(12\text{ m}) = M(7) + \int_7^{12} V \, dx = 314,5 \text{ mkN} - 82,5 \text{ mkN}$$

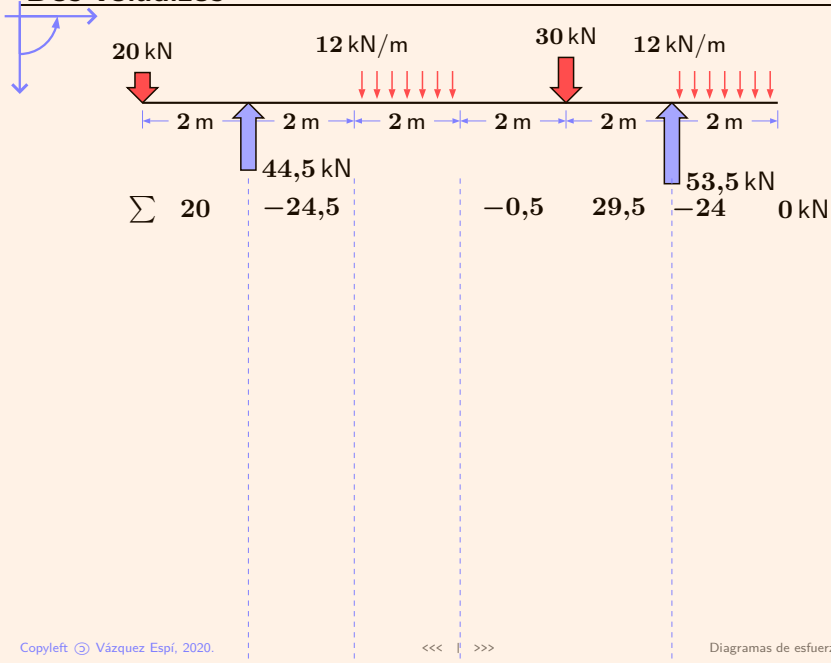
## Dos voladizos



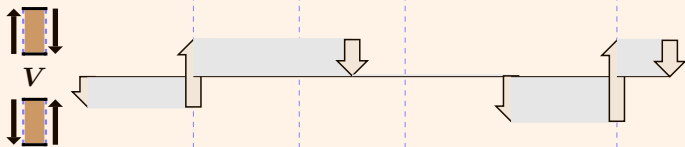
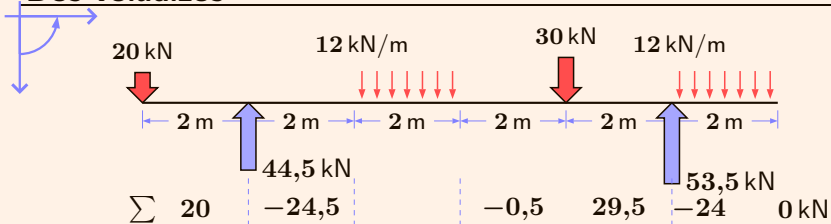
## Dos voladizos



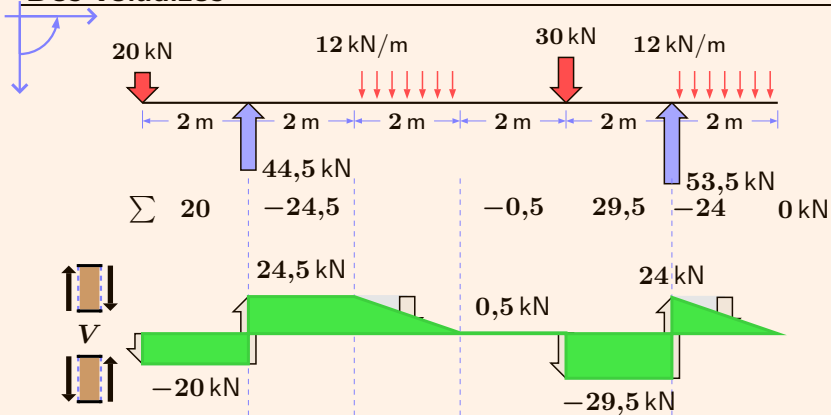
## Dos voladizos



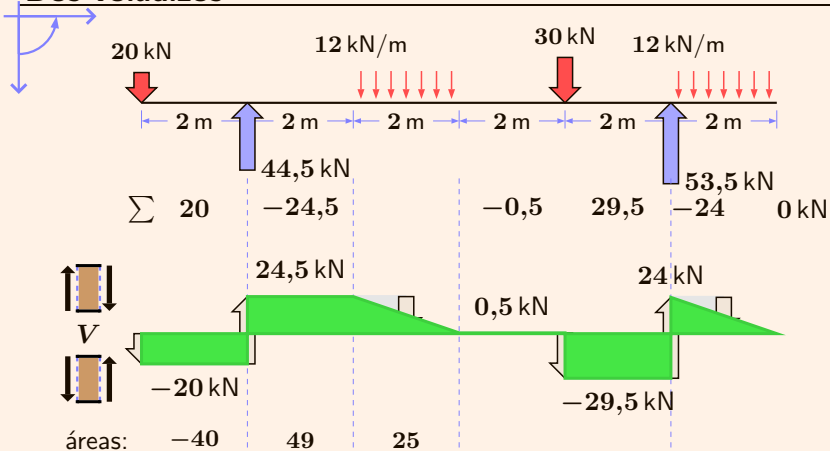
## Dos voladizos



## Dos voladizos



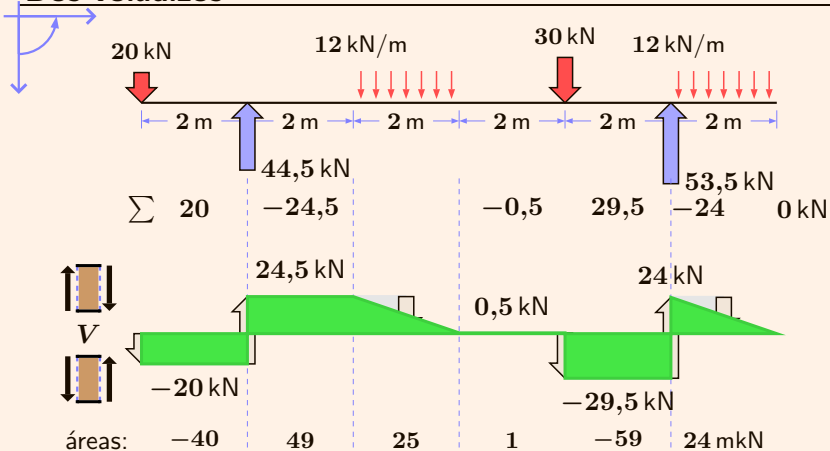
## Dos voladizos



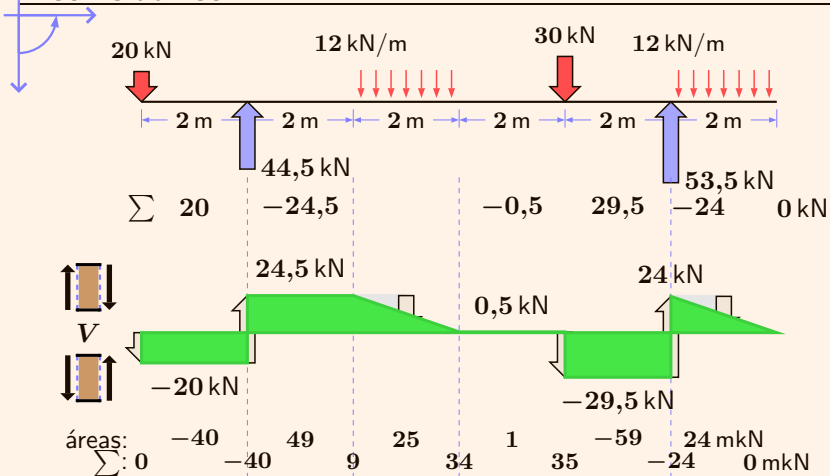
$$\text{Trapezio: } \frac{24,5 + 0,5}{2} \text{ kN} \times 2 \text{ m} = 25 \text{ m kN}$$



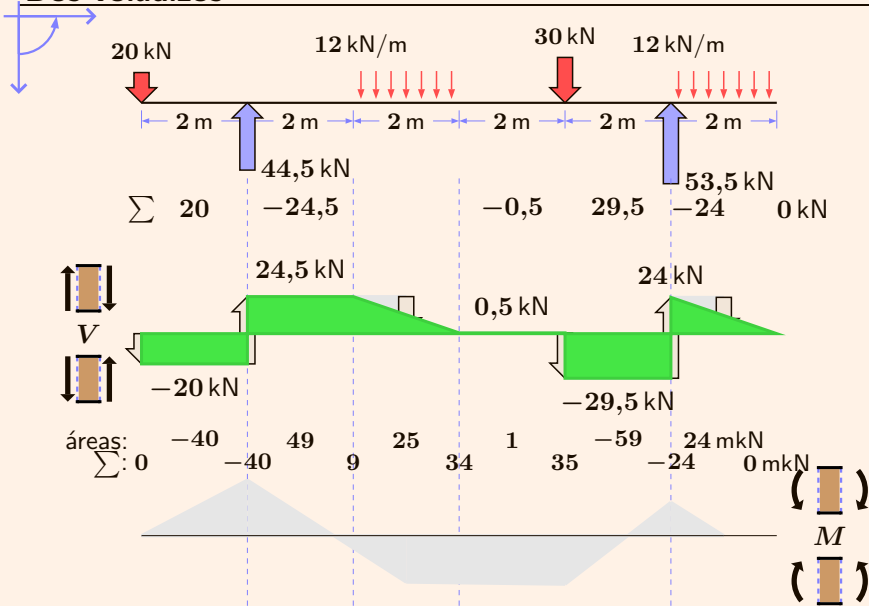
## Dos voladizos



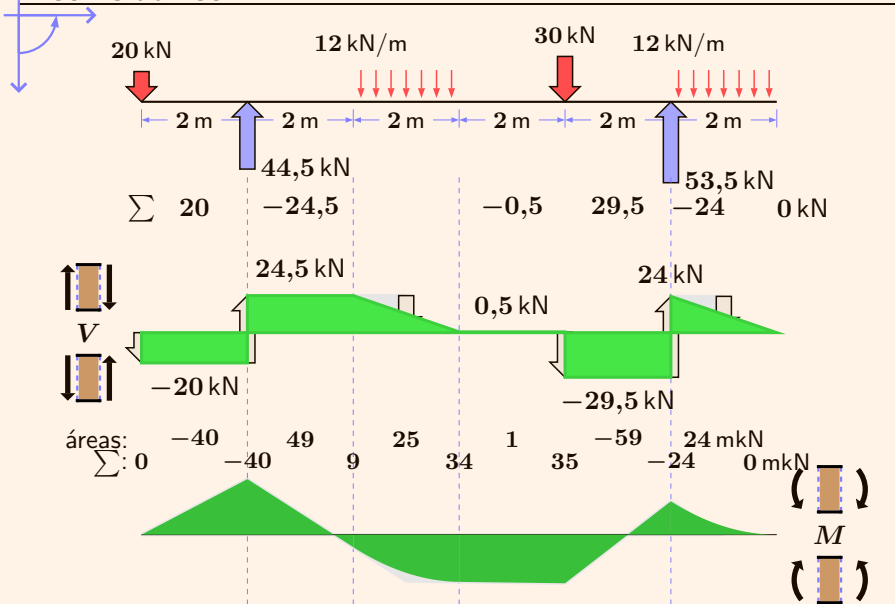
# Dos voladizos



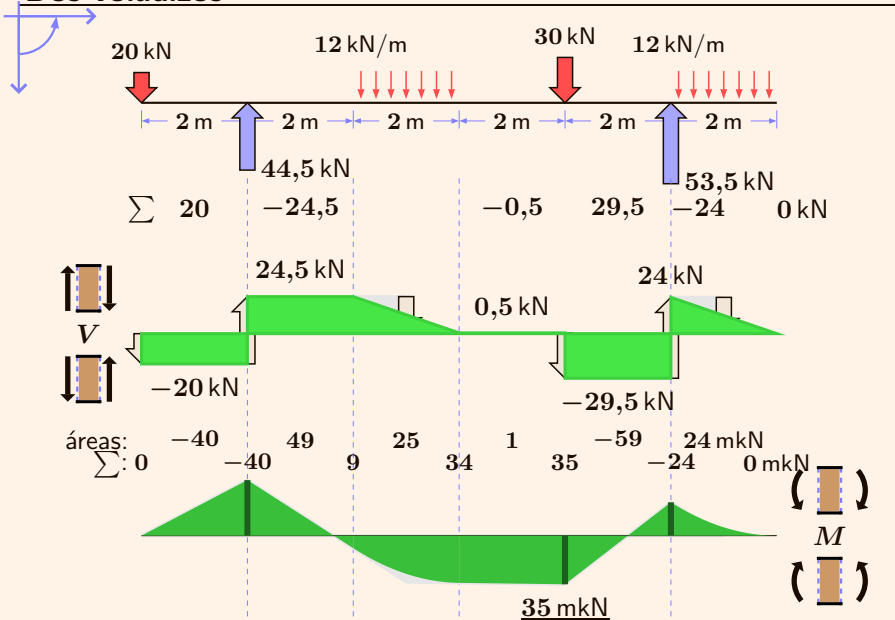
# Dos voladizos



# Dos voladizos

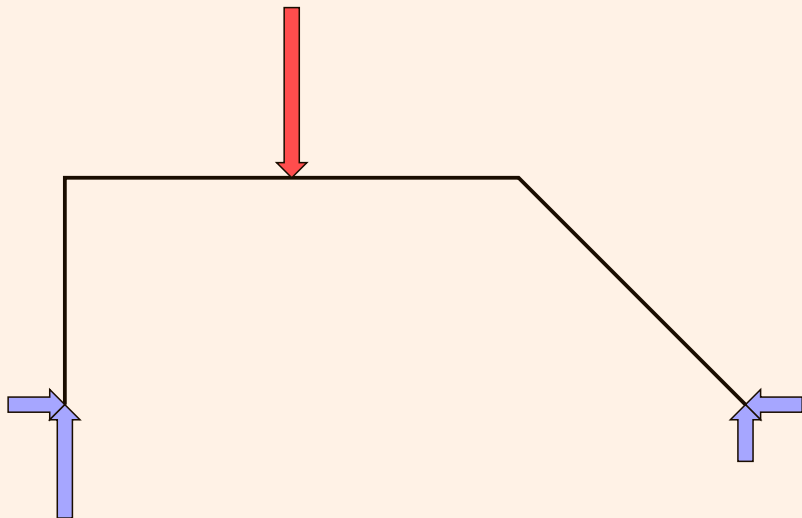


# Dos voladizos



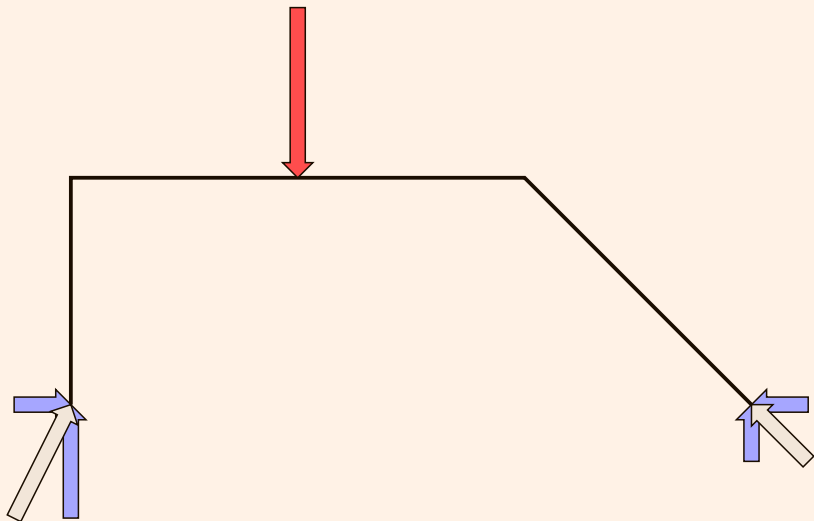
## Directrices poligonales

---



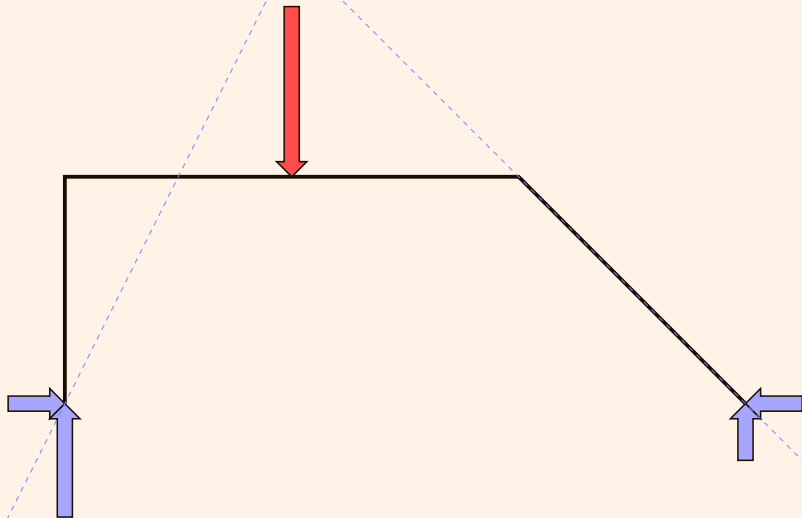
## Directriz poligonales

---



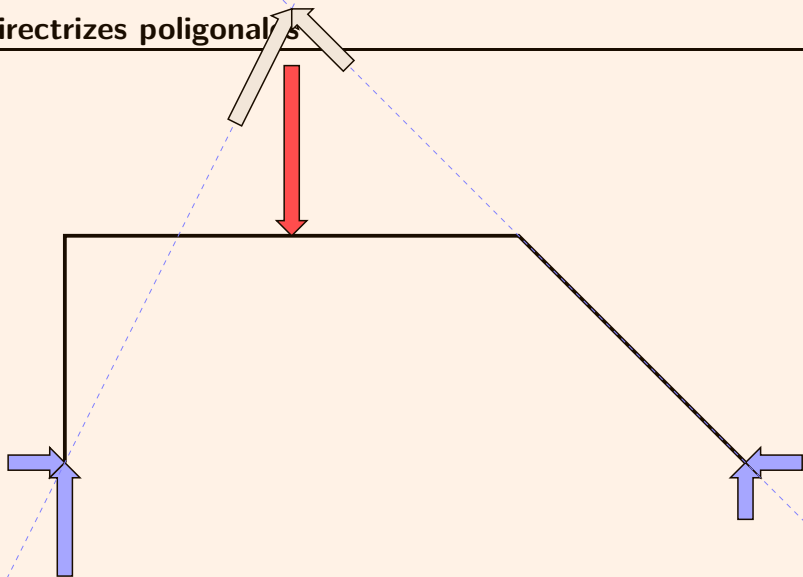
## Directrices poligonales

---

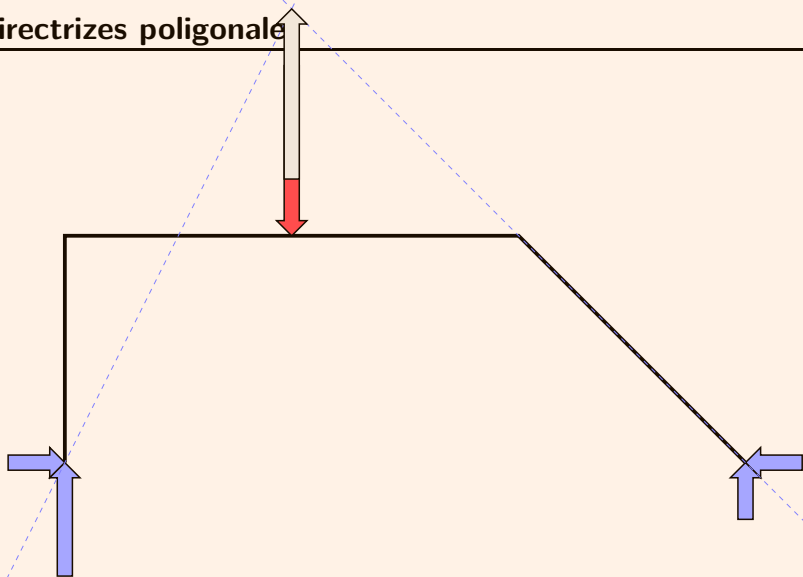




# Directrices poligonales

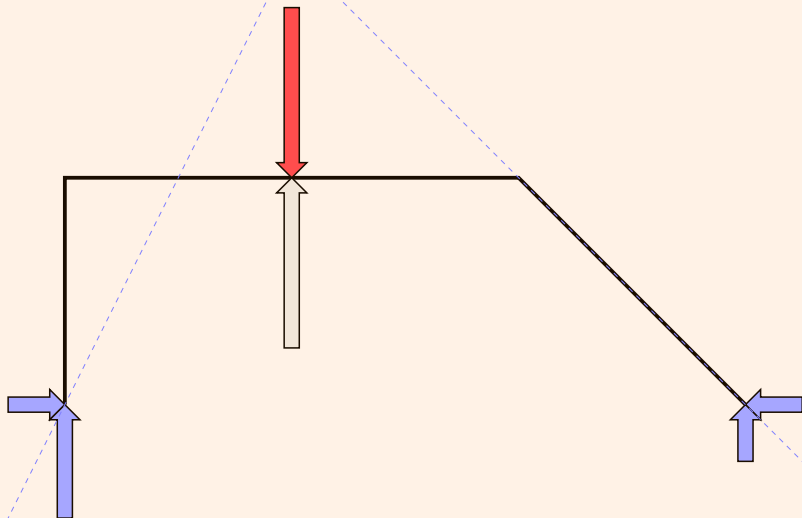


# Directrices poligonale



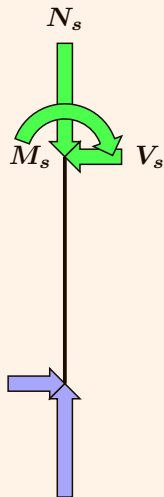
## Directrices poligonales

---



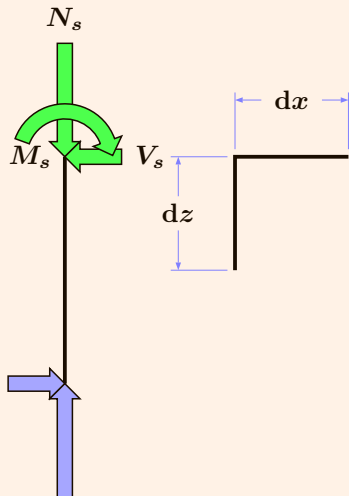
# Directrices poligonales

---



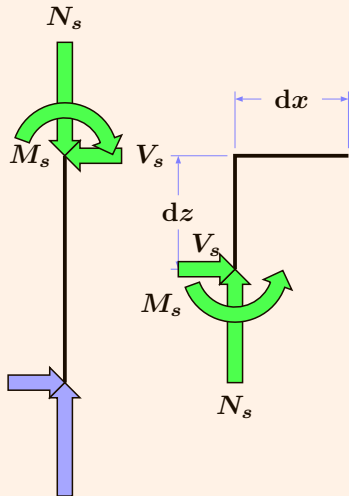
# Directrices poligonales

---



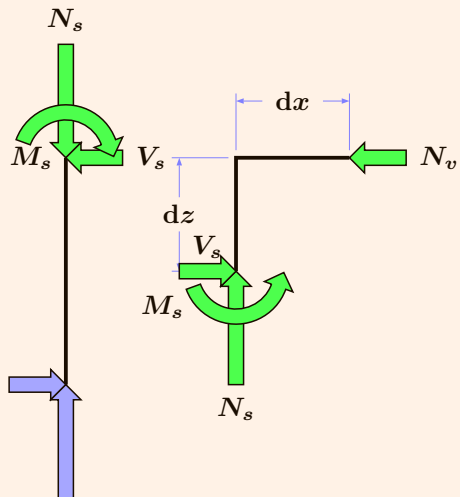
# Directrizs poligonales

---

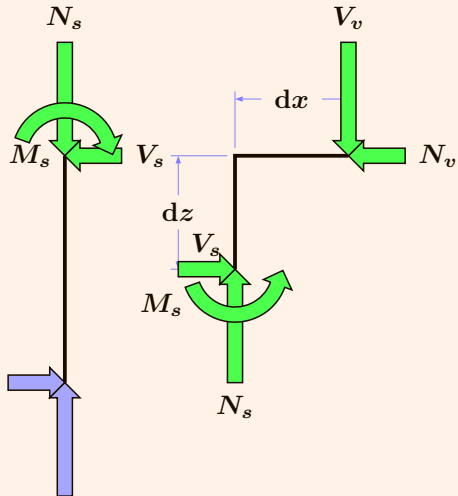


# Directrices poligonales

---

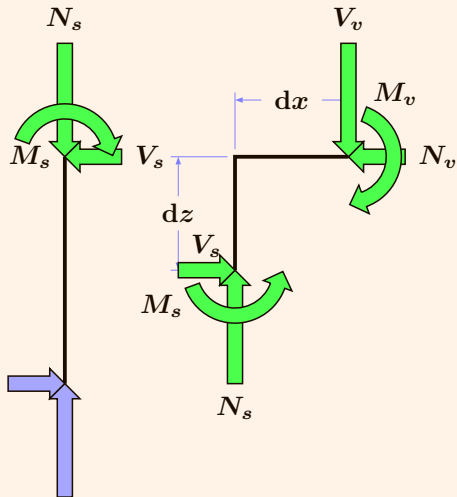


# Directrizs poligonales

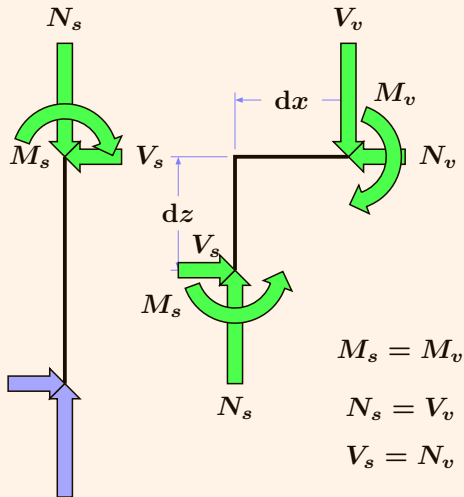




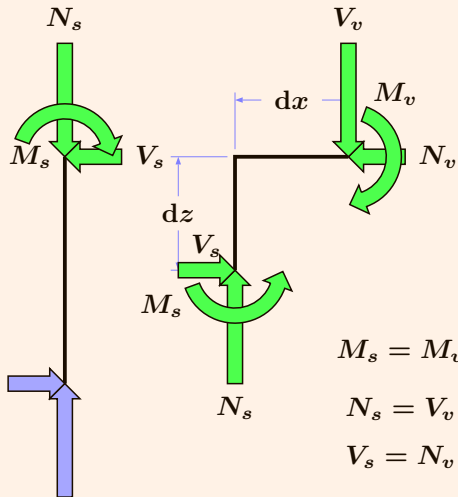
# Directrizes poligonales



# Directrizs poligonales



# Directrizs poligonales



En general:

$$M_s = M_v$$

$$\vec{N}_s + \vec{V}_s = \vec{N}_v + \vec{V}_v$$

## Otros ejemplos

---

- Un ejemplo de viga “quebrada” (como una escalera) con varias definiciones de las acciones (permanentes, variables, etc):

<http://habitat.aq.upm.es/gi/mve/mmcyte/h-ejemplo-d1.pdf>

- Una amplia variedad de ejemplos sencillos (y bastante abstractos):

<http://www.aq.upm.es/Departamentos/Estructuras/e96-290/doc/p-diag-0708b.pdf>

# Diagramas de esfuerzos (Funiculares como diagramas)

Mariano Vázquez Espí

GIAU+S (UPM)

Grupo de Investigación en Arquitectura, Urbanismo y Sostenibilidad

Universidad Politécnica de Madrid

<http://habitat.aq.upm.es/gi>

Edición del 27 de febrero de 2020

compuesto con *free software*:

GNULinux/L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X/dvips/ps2pdf

Copyleft © Vázquez Espí, 2020